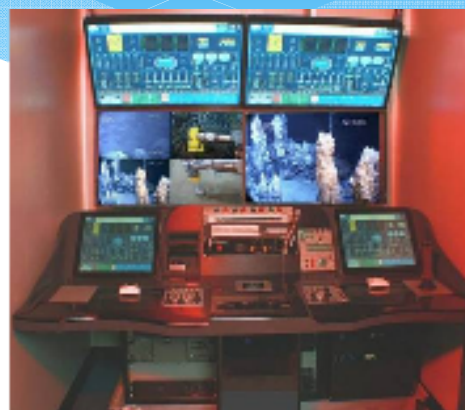
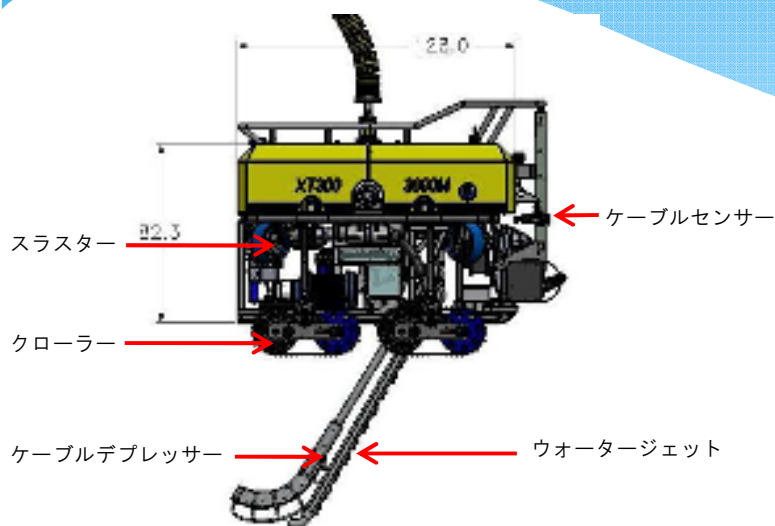


海底ケーブル修理調査用ロボット

# C A R B I S III





コントロールキャビン

## 基本性能

最大適用水深	3,000m
出力	300hp (150hp×2基)
推力	水平 1,100kgf 垂直 900kgf
推進装置	水平方向 4基 垂直方向 4基
推進速度	水平方向 3.0ノット クローラー装備時 1.2ノット 垂直方向 1.5ノット
埋設深度 自動制御	最大3.0m (海底質により変動) 位置、深度、海底面上高度、方位、ケーブル方位

## サイズ

全長	3.05m
全幅	3.05m
	3.38m (クローラー装備時)
高さ	2.10m
重量	8,200kg
	9,050kg (クローラー装備時)

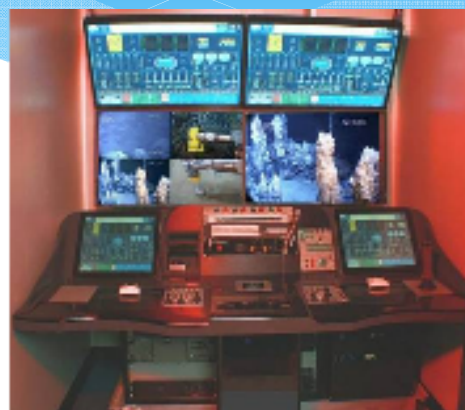
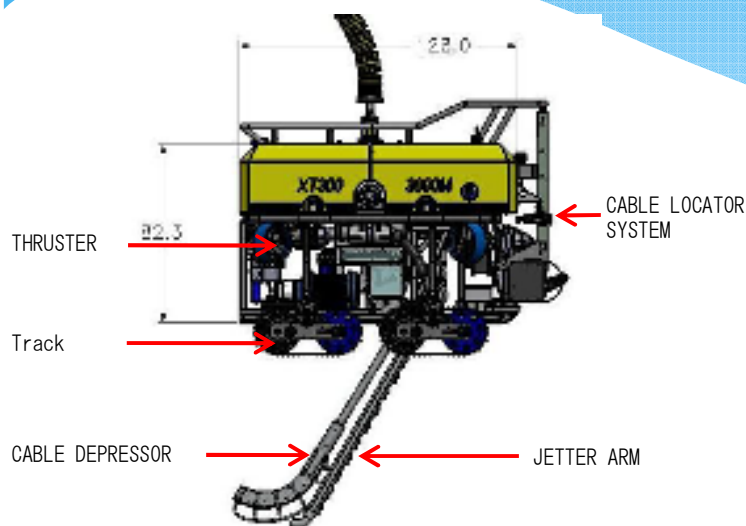
## 機器装置

マニピレータ	前方両舷各1基 7自由度
前方監視ソナー	1台
テレビカメラ	6台
センサー	MRU、深度計、高度計
ケーブルセンサー	TSS440 (パルスインダクション方式) TSS350 (AC方式)
データ収集装置	NAVLOGシステム (NTTWEMオリジナル)
その他装備品	ケーブルカッター、ケーブルグリッパー、ケーブルデプレッサー

## Subsea Cable Maintenance & Trenching ROV

# CARBIS III





CONTROL CABIN

## SYSTEM SPECIFICATION

DEPTH RATING	3,000m
VEHICLE POWER	300hp (150hp×2)
BOLLARD PULL	Horizontal 1,100kgf
	Vertical 900kgf
THRUSTERS	Horizontal 4
	Vertical 4
SURVEY SPEEDS	Horizontal 3.0knots
	Horizontal 1.2knots (With Tracks)
	Vertical 1.5knots
BURIAL DEPTH	Max 3.0m (Depends on soil conditions)
AUTO CONTROLS	Position, Depth, Altitude, Heading, Cable Heading

## DIMENSIONS

LENGTH	3.05m
WIDTH	3.05m
	3.38m (With Tracks)
HEIGHT	2.10m
WEIGHT	8,200kg
	9,050kg (With Tracks)

## PERIPHERAL EQUIPMENT

MANIPULATOR	7 Functions×2
SONAR	1
CAMERA	6
SENSOR	MRU, Depth Meter, Altimeter
CABLE LOCATOR SYSTEM	TSS440 (Pulse induction)
	TSS350 (AC)
DATA LOGGING	NAV-LOG System(NTT-WEM Originals)
OTHERS	Cable Cutter, Cable Gripper, Cable Depressor